

Lokalisierung durch Messung von WLAN-Signallaufzeiten

Mario Haustein

Chemnitzer Linux-Tage

19. März 2011

Anliegen

- ▶ Wie funktioniert eine Laufzeitmessung überhaupt?
- ▶ Wie geht das unter Linux?
- ▶ Welche Software benötigt man dazu?
- ▶ Sind Patches notwendig? Wenn ja wo?

Motivation

- ▶ GPS kann in Gebäuden nicht zur Lokalisierung eingesetzt werden.
 - ▶ WLAN ist eine weit verbreitete Infrastruktur.
- ⇒ Nutzen WLAN zur Lokalisierung.
- ▶ Elektromagnetische Wellen breiten sich mit Lichtgeschwindigkeit c aus.

$$r = c \cdot t$$

- ▶ Diese Korrelation ist sehr stark.
- ▶ Feldstärken-Werte sind ebenfalls mit der Entfernung korreliert.
 - ▶ Sie werden aber durch bauliche Gegebenheiten stark gestört.
- ▶ Es gab bereits ähnliche Ansätze.¹

¹vgl. André Günther; Christian Hoene: Measuring Round Trip Times to Determine the Distance Between WLAN Nodes In: *NETWORKING 2005*. S. 768–779

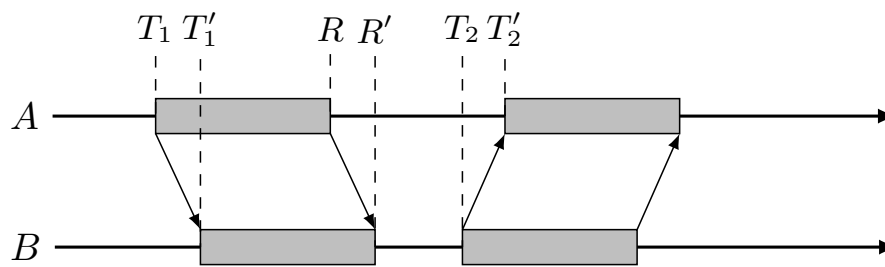
Anforderungen

Ziel: Weite Verbreitungsmöglichkeit sicherstellen.

- ▶ Keine Spezial-Hardware ⇒ „Off-the-shelf“
- ▶ Keine Hardware-Modifikationen
- ▶ Keine Firmware-Modifikationen
- ▶ Reine Software-Lösung

Wie misst man die Signallaufzeit?

- ▶ Time-of-Flight-Verfahren: Nachrichtenaustausch $A \rightarrow B \rightarrow A$



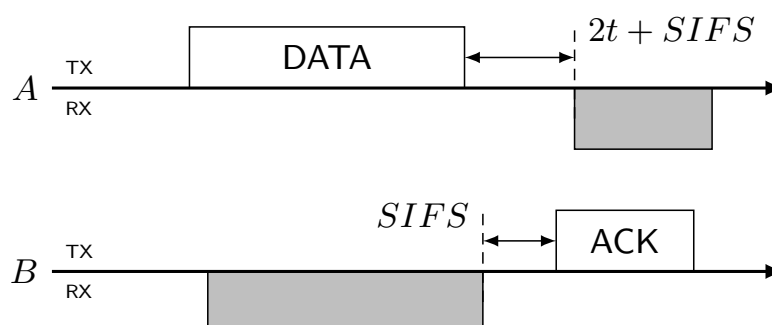
- ▶ Es ist keine Uhrensynchronisation notwendig.

$$\Delta = T_2' - T_1 = \underbrace{(T_1' - T_1)}_t + \underbrace{(R' - T_1)}_d + \underbrace{(T_2 - R')}_g + \underbrace{(T_2' - T_2)}_t = 2t + d + g$$

- ▶ Nach Umstellen erhält man: $t = \frac{1}{2} \cdot (\Delta - d - g)$

Die IEEE 802.11 MAC-Schicht

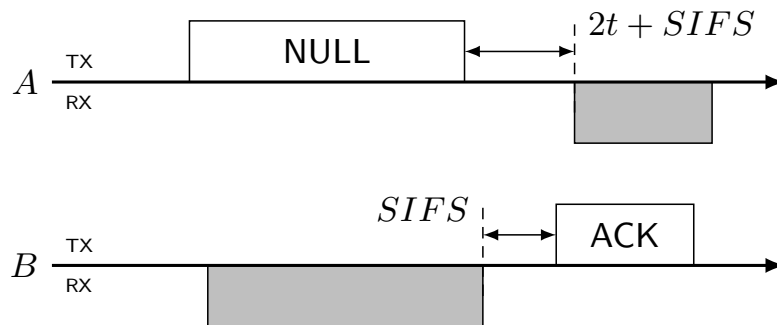
- ▶ IEEE 802.11 stellt den Zustellung von Frames bereits auf MAC-Ebene sicher.



- ▶ Dieser Mechanismus stellt eine TOF-Sequenz dar.
 - ▶ Wurde bereits in der Vergangenheit zur Lokalisierung genutzt.

Das NULL-ACK-Verfahren

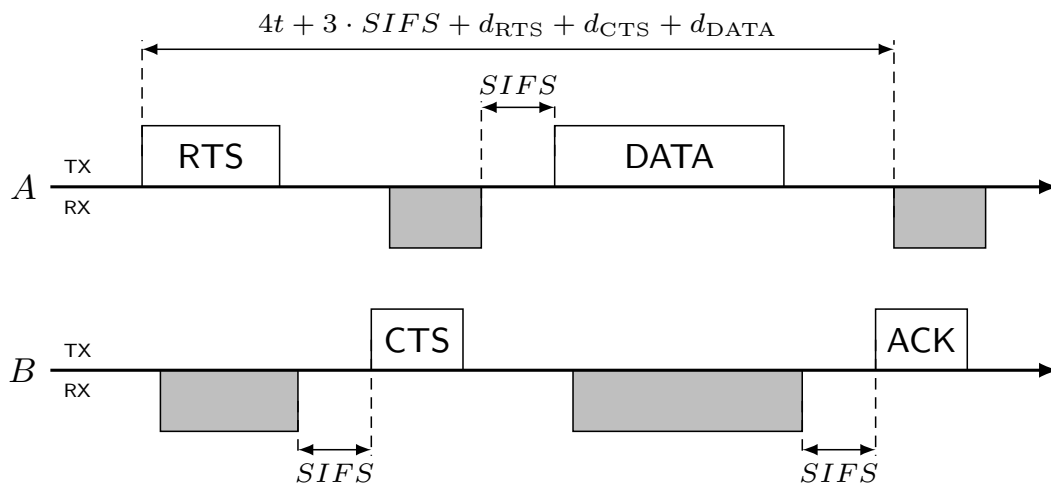
- ▶ NULL-Frames transportieren keine Nutzlast.
- ▶ Sie dienen der Umsetzung von Stromsparfunktionen.



- + Keine Assoziierung mit dem Access Point notwendig
- + Keine Belastung des Netzwerks hinter dem Access Points
- + Keine Beeinflussung durch Verschlüsselung
- Erzeugung nicht so einfach wie bei DATA-ACK-Sequenzen

Das RTS-CTS-NULL-ACK-Verfahren

- ▶ RTS-CTS-Handshakes regulieren den Medienzugriff.

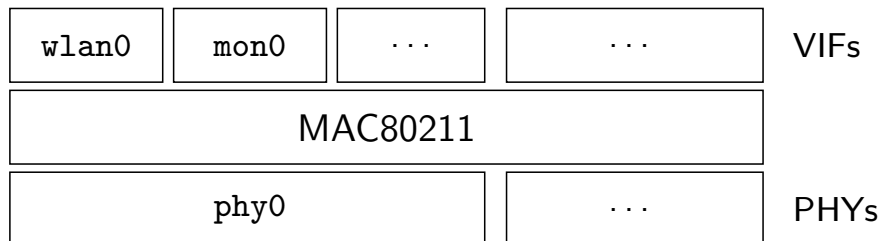


- ▶ Signallaufzeit t geht vier statt zwei mal ein.
- ⇒ Müssen Möglichkeit schaffen, ein RTS-CTS-Handshake auszuführen.

MAC80211

- ▶ Mit Version 2.6.22 in den Linux-Kernel aufgenommen.
- ▶ Verwaltet u.a. Netzwerkinterfaces (VIF) von Wireless LAN Adaptern (PHY).
- ▶ Die Treiber erfüllen nur noch Backend-Funktionen.

```
$ iw phy phy0 interface add wlan0 type managed
$ iw phy phy0 interface add mon0 type monitor
```



- ▶ Jedes VIF arbeitet in einem bestimmten Modus
 - ▶ In den Modi `managed`, `ibss` und `master` werden Ethernet-Frames ausgetauscht.
 - ▶ Im Modus `monitor` werden Radiotap-Frames ausgetauscht.

Monitor-Schnittstellen

- ▶ Am Monitor-Interface können alle eingehenden Frames beobachtet werden.
- ▶ Sogar die Gegenrichtung ist möglich: Einschleusen (manipulierter) Frames.

Das Radiotap-Protokoll

- ▶ Austausch von Metainformationen^a zwischen Anwendung und MAC80211
 - ▶ Kanal, TSF-Zeitstempel
 - ▶ Bitrate
 - ▶ TX-Flags

^avgl. <http://www.radiotap.org/>

Der TSF-Zähler

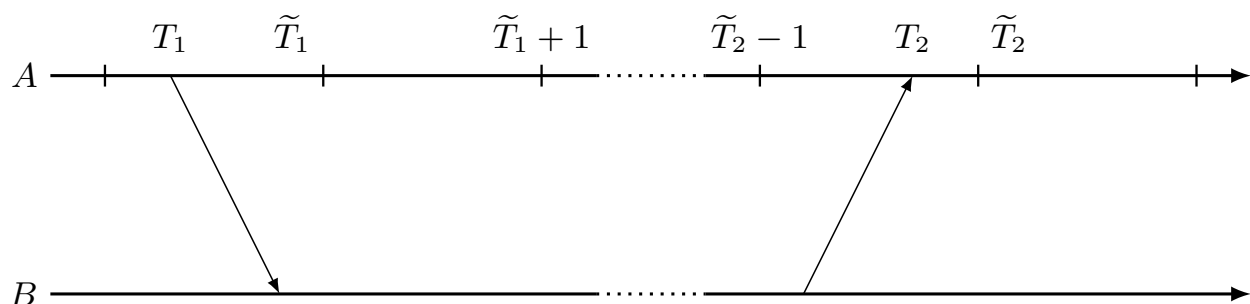
- ▶ Nach Kapitel 1.11 in IEEE 802.11 in jedem WLAN-Adapter vorhanden.
- ▶ Viele Treiber vermerken für empfangene Frames den Wert des TSF-Zählers zum Zeitpunkt des Empfangs im Radiotap-Header.
- ▶ Auflösung: 1 μ s, Kein Jitter!

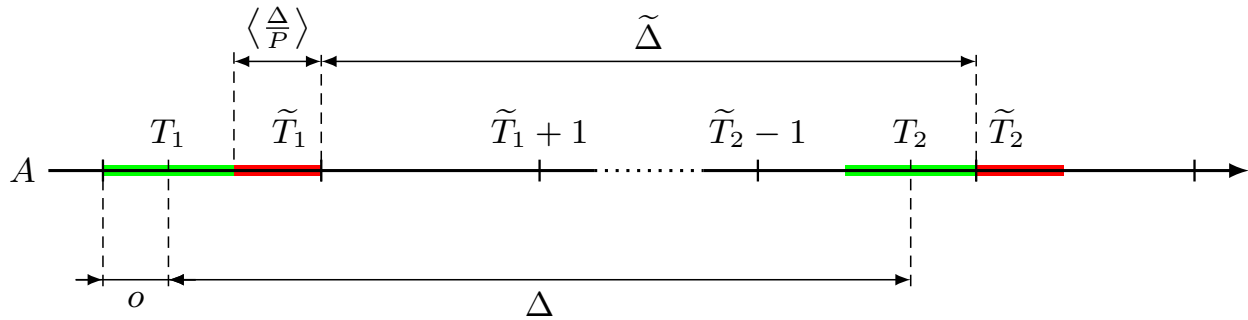
Frage

Die Auflösung des TSF reicht doch für eine nanosekundengenaue Messung gar nicht aus, oder?

Antwort

Doch! Wir müssen nur oft genug messen.





- ▶ $\tilde{\Delta}$ hängt vom Offset o ab.
- ▶ Ist o gleichverteilt, folgt $\tilde{\Delta}$ einer Zweipunktverteilung ($P \dots$ Auflösung).

$$\tilde{\Delta} = \begin{cases} \left\lfloor \frac{\Delta}{P} \right\rfloor & 0 < \frac{o}{P} < 1 - \left\langle \frac{\Delta}{P} \right\rangle \\ \left\lfloor \frac{\Delta}{P} \right\rfloor + 1 & 1 > \frac{o}{P} \geq 1 - \left\langle \frac{\Delta}{P} \right\rangle \end{cases}$$

- ▶ Es gilt:

$$E[\tilde{\Delta}] = \Delta$$

Laufzeitschätzung

- ▶ Der Schätzer

$$\hat{\Delta} = \frac{P}{n} \sum_{i=1}^n \tilde{\Delta}_i$$

ist erwartungstreu:

$$E[\hat{\Delta}] = \Delta$$

- ▶ Die Genauigkeit hängt von n und P ab:

$$\sqrt{D^2[\hat{\Delta}]} = \frac{P}{\sqrt{n}} \cdot \sqrt{\left\langle \frac{\Delta}{P} \right\rangle \cdot \left(1 - \left\langle \frac{\Delta}{P} \right\rangle\right)} \leq \frac{P}{2\sqrt{n}}$$

- ▶ Bereits ab $n = 1000$ erhält man brauchbare Schätzungen.

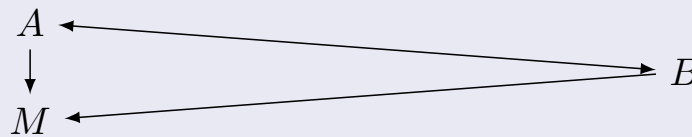
Die Notwendigkeit eines Monitor-Adapters

Problem

- ▶ Die TOF-Methode benötigt Sendezeitstempel.
- ▶ Sendezeitstempel können nicht ohne Weiteres erfasst werden.

Lösung

- ▶ Ein zweiter Monitor-Adapter in Nähe von A



- ⇒ Bei M müssen nur Empfangsereignisse gemessen werden.
- ⇒ Die Uhr von M erfüllt die notwendige Unabhängigkeit.

Wie kommt man an die Zeitstempel heran?

- ▶ Die Zeitstempel stehen im Radiotap-Header.
- ▶ Zunächst ein Monitor-VIF für M anlegen ...

```

$ ip link set <Interface> up
$ iw dev <Interface> set channel <Kanal>
$ iw dev <Interface> interface add monif type monitor
$ ip link set monif up
  
```

- ▶ ... dann Wireshark starten

```

$ tshark -i mon -w mon.pcap -f \
  "(wlan addr1 <B> and wlan addr2 <A> and subtype null) \
  or (wlan addr1 <A> and subtype ack)"
  
```

- ▶ Die NULL-ACK-Sequenzen sind jetzt in mon.pcap gespeichert.

Keine Patches notwendig

Und wie kommen die NULL-ACK-Sequenzen zu Stande?

- ▶ NULL-Frames können über Monitor-VIFs eingeschleust werden.
- ▶ Im Radiotap-Header wird festgelegt:
 - ▶ Bitrate
 - ▶ RTS-CTS-Handshake
- ▶ Notwendige Kernel-Patches:
 - ▶ Bitrate für eingeschleuste Frames² zzgl. Korrekturpatch
 - ▶ RTS-CTS-Handshake vor eigentlichem Frame ausführen
 - ▶ Umgehung treiberspezifischer Rate-Control-Algorithmen
 - ▶ ...
- ▶ Es wird wieder ein Monitor-VIF für *A* benötigt.

```
$ ip link set <Interface> up
$ iw dev <Interface> set channel <Kanal>
$ iw dev <Interface> interface add injif type monitor
$ ip link set injif up
```

²<https://patchwork.kernel.org/patch/118564/>

Und wie kommen die NULL-ACK-Sequenzen zu Stande?

- ▶ Zum Einschleusen von Frame kann libpcap genutzt werden.

```
void inject(char *iface, unsigned int cnt, uint8_t *frame,
            unsigned int len, unsigned long delay)
{
    char errbuf[PCAP_ERRBUF_SIZE];
    pcap_t *pcap;
    int result;
    unsigned int i;

    strcpy(errbuf, "");
    pcap = pcap_open_live(iface, 800, 1, 20, errbuf);

    for(i = 0; i < cnt; i++)
    {
        result = pcap_inject(pcap, frame, len);
        usleep(delay);
    }

    pcap_close(pcap);
}
```

²<https://patchwork.kernel.org/patch/118564/>

Die Auswertung von NULL-ACK-Sequenzen

- ▶ Hier kann wieder Wireshark eingesetzt werden (Export als CSV-Format).

```
$ tshark -r mon.pcap -T fields -E header=n -E separator=, \
-e frame.number           -e frame.len           \
-e radiotap.mactime       -e radiotap.datarate    \
-e wlan.fc.type_subtype   -e wlan.ta             \
-e wlan.sa                -e wlan.da             \
-e wlan.bssid             ...
```

- ▶ Weiteres Vorgehen
 1. NULL-ACK-Sequenzen identifizieren.
 2. $\tilde{\Delta}$ berechnen.
 3. Messfehler filtern.

Keine Patches notwendig

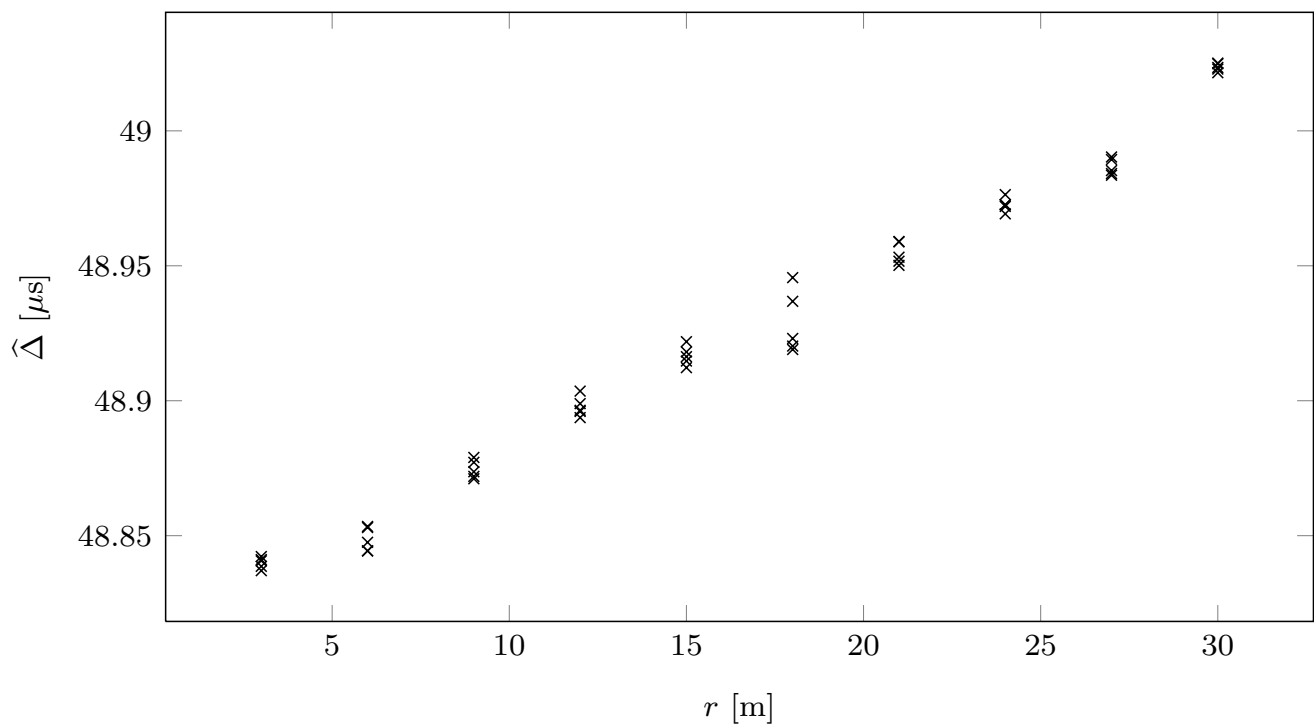
Die Software-seitige Umsetzung

- ▶ Aktuell nur Proof-of-Concept-Code.
 - ▶ Einfaches C-Programm nullinject
 - ▶ Lua-Framework zum Erfassen, Erzeugen und Auswerten der NULL-ACK-Sequenzen
- ▶ Framework
 - ▶ Ansammlung von Hilfsfunktionen
 - ▶ Bedienung über interaktive Lua-Shell

```
$ cd messtool
$ lua -i tool.lua
Lua 5.1.4 Copyright (C) 1994-2008 Lua.org, PUC-Rio
> mo = proc.nullack:prepare("wlan2", { "wlan0", "wlan1" }, 13)
> mo:measure("/tmp/messung", "<MAC v. B>", "<BSSID>",
10000, 54, 1000)
10000 packets <A> -> <B> via na_ini (bssid <BSSID>)
10000 packets transmitted
> mo:cleanup()
> ^D
$
```

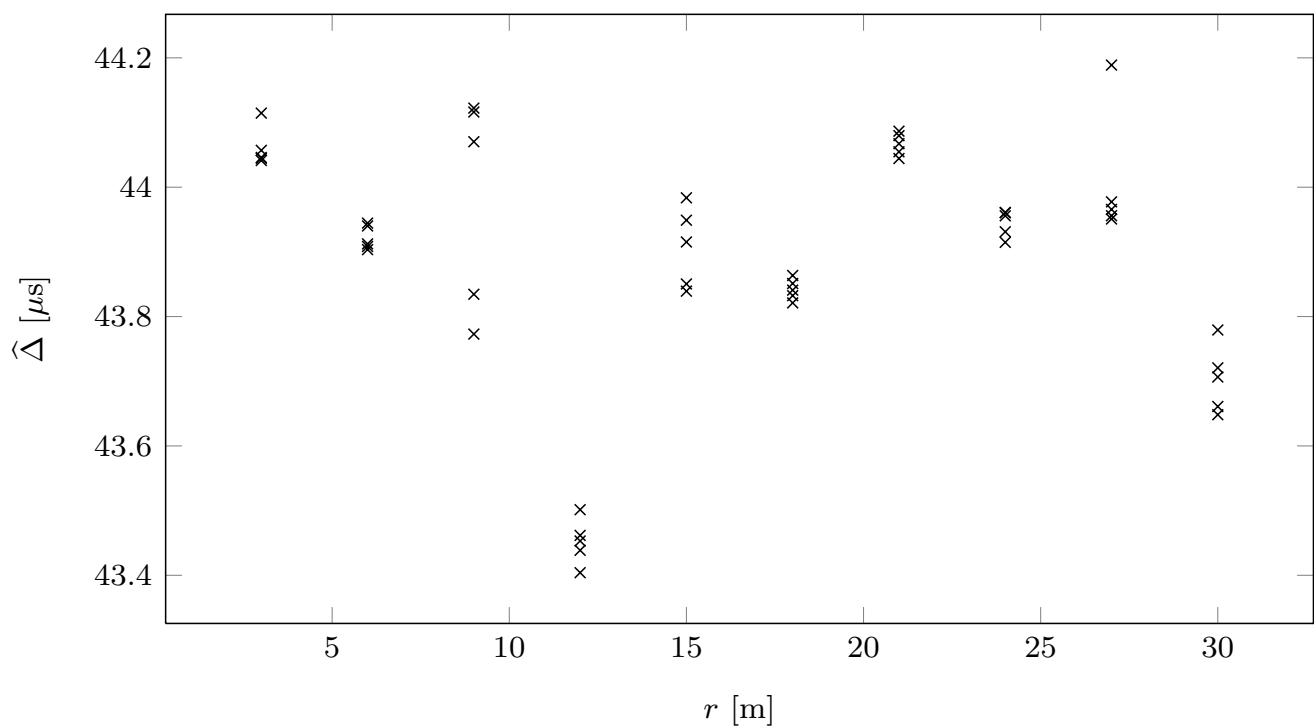
Versuchsergebnisse

54 MBit/s, Atheros-USB-Stick (TL-WN422G), ca. 7000 bis 9000 Einzelmessungen pro Schätzung



Versuchsergebnisse

54 MBit/s, Intel-Karte (IWL6000), ca. 7000 bis 9000 Einzelmessungen pro Schätzung



Ausblick

- ▶ Eine Software-basierte Laufzeitmessung ist möglich!
 - ▶ Nicht jede Hardware-Plattform ist dafür geeignet.
- ▶ Technische Schwierigkeiten erfordern ein zweites WLAN-Gerät
 - ▶ Kann evt. durch Firmwaremodifikationen behoben werden.
 - ▶ Treiber mit quelloffener Firmware: carl9170³
- ▶ In baulich schwierigen Umgebungen werden WLAN-Signale reflektiert und haben einen längeren „Funkweg“.
- ▶ IEEE 802.11y setzt die Laufzeitmessung in Zukunft Hardware-seitig um.

³<http://linuxwireless.org/en/users/Drivers/carl9170>