

Was ist eigentlich dieses initramfs?

Niklas Rother

Geo++ GmbH

Chemnitzer Linux Tage, 23.03.25

update-initramfs: Generating /boot/initrd.img-6.8.0-51-generic

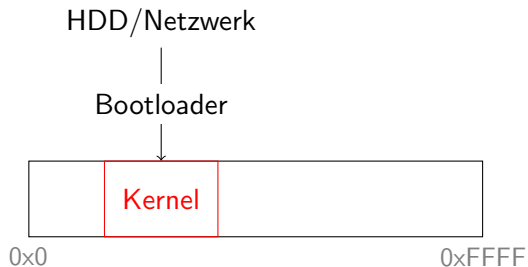
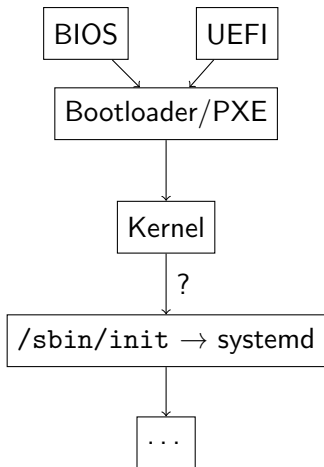


1 Linux Boot-Prozess

2 Das initramfs

3 Eigene Skripte einbinden

Linux Boot-Prozess



Warum initramfs?

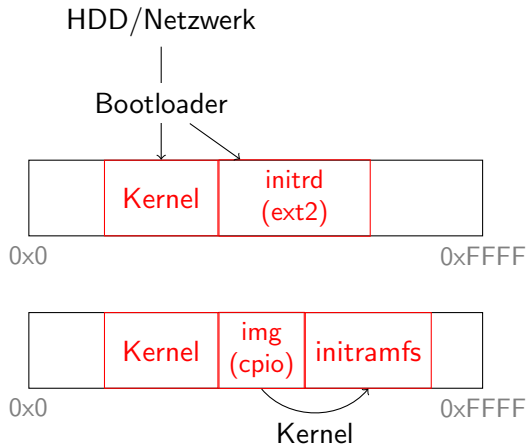
- Problem: Vorher kommt `/sbin/init`?
 - Root-Device (/) muss eingebunden sein
- Früher: Kernel Commandline: `root=/dev/sda`
- Aber: Die Welt wird komplizierter

Warum initramfs?

- Viele Möglichkeiten für das Root-Device (/):
 - Lokale Festplatte
 - Verschlüsselte Partition
 - NFS-Freigabe
 - Software-RAID
 - iSCSI-Target
 - Overlayfs
 - All of the above, combined
- Zu viel, um alles in der Kernel einzubauen

Historie

- Lösung: Kernel startet immer von einem minimalen Dateisystem
 - das bindet das echte Root-Device ein
 - lädt dabei ggf. Kernel-Module
 - unabhängig vom Kernel anpassbar
- Seit Kernel 2.4: initrd
 - Initial ram disk
 - Virtuelle Blockdevice im RAM, mit ext2
 - Feste Größe, umständlich
- Seit Kernel 2.6: initramfs
 - cpio-Archiv
 - Wird beim Start entpackt
 - Flexible Größe, kein Dateisystem nötig



1 Linux Boot-Prozess

2 Das initramfs

3 Eigene Skripte einbinden

Was steckt drin?

- `unmkinitramfs -v /boot/initrd.img ~/initramfs/`
- Ubuntu 24.04:
 - `/boot/initrd.img`: 65 MB (gepackt)
 - 447 Ordner, 1554 Dateien → gar nicht so wenig!

```
rother@Rother-Desktop:~/initramfs$ grep -R FIXME .  
./main/scripts/nfs: # FIXME This needs error checking  
./main/scripts/local: # FIXME This has no error checking  
./main/scripts/local: # FIXME This has no error checking
```

Inhalt initramfs

- bin/ → usr/bin/
- conf/
- cryptroot/
- etc/
- **init**
- lib/ → usr/lib/
- lib64/ → usr/lib64/
- lib.usr-is-merged/ →
usr/lib.usr-is-merged/
- run/
- sbin/ → usr/sbin/

- **scripts/**
 - functions
 - init-bottom/
 - init-premount/
 - init-top/
 - local
 - local-block/
 - local-bottom/
 - local-premount/
 - local-top/
 - nfs
 - panic/
- usr/
- var/

Ordner scripts/

■ init-top/

- 00_mount_efivarfs
- all_generic_ide
- blacklist
- console_setup
- framebuffer
- udev

■ init-premount/

- cloud-initramfs-dyn-netconf
- plymouth

■ local-top/

- cryptopenc
- cryptroot
- iscsi

■ local-block/

- crgptroot
- mdadm

■ local-premount/

- btrfs
- fixrtc
- ntfs_3g
- resume

■ local-bottom/

- cryptgnupg-sc
- cryptopenc
- cryptroot
- iscsi
- mdadm
- ntfs_3g

■ init-bottom/

- cloud-initramfs-dyn-netconf
- copymods
- lvm2
- plymouth
- udev

Aufbau init-Skript

- `/init`: Shell-Skript
 - Auch in Zeiten von `systemd` ist der Anfang aller Dinge immer noch ein Shell-Skript...
- `man initramfs-tools`
- Verschiedene Phasen:
 - `top`
 - `modules`
 - `premount`
 - `mount`
 - `mountroot`
 - `bottom`
 - `init`
- Debugging: Kernel Commandline: z.B. `break=premark`
- Skripte interaktiv ausprobieren

break-Option im Bootloader setzen

GNU GRUB version 2.12

```
insmod part_gpt
insmod ext2
set root='hd0,gpt2'
if [ x$feature_platform_search_hint = xy ]; then
    search --no-floppy --fs-uuid --set=root --hint-bios=hd0,gpt2 -\
-hint-efi=hd0,gpt2 --hint-baremetal=ahci0,gpt2 14abe9ff-2d41-4fe3-baf0-\
a835861e3d6a
else
    search --no-floppy --fs-uuid --set=root 14abe9ff-2d41-4fe3-baf\
0-a835861e3d6a
fi
linux      /boot/vmlinuz-6.0.0-51-generic root=UUID=14abe9ff-2\
d41-4fe3-baf0-a835861e3d6a break=premount_
initrd     /boot/initrd.img-6.0.0-51-generic
```

Minimum Emacs-like screen editing is supported. TAB lists completions. Press Ctrl-x or F10 to boot, Ctrl-c or F2 for a command-line or ESC to discard edits and return to the GRUB menu.

Debug-Shell im initramfs

```
[ 3.075515] sda: sda1 sda2
[ 3.077403] sd 2:0:0:0: [sda] Attached SCSI disk
[ 3.682516] e1000 0000:00:03.0 eth0: (PCI:33MHz:32-bit) 08:00:27:fc:d3:6d
[ 3.685983] e1000 0000:00:03.0 eth0: Intel(R) PRO/1000 Network Connection
[ 3.691011] e1000 0000:00:03.0 enp0s3: renamed from eth0
Begin: Loading essential drivers ... [ 5.039828] raid6: sse2x4 gen() 18710
MB/s
[ 5.070813] raid6: sse2x2 gen() 19716 MB/s
[ 5.103848] raid6: sse2x1 gen() 15588 MB/s
[ 5.106176] raid6: using algorithm sse2x2 gen() 19716 MB/s
[ 5.135778] raid6: .... xor() 13045 MB/s, rmw enabled
[ 5.138564] raid6: using ssse3x2 recovery algorithm
[ 5.142755] xor: measuring software checksum speed
[ 5.146344] prefetch64-sse : 24528 MB/sec
[ 5.149381] generic_sse : 18017 MB/sec
[ 5.151888] xor: using function: prefetch64-sse (24528 MB/sec)
[ 5.156186] async_tx: api initialized (async)
done.
Spawning shell within the initramfs

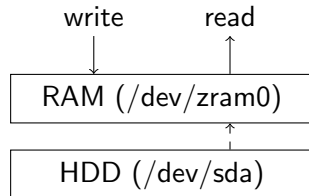
BusyBox v1.36.1 (Ubuntu 1:1.36.1-6ubuntu3.1) built-in shell (ash)
Enter 'help' for a list of built-in commands.

(initramfs) _
```

- 1 Linux Boot-Prozess
- 2 Das initramfs
- 3 Eigene Skripte einbinden**

Eigene Skripte einbauen

- Distributions-Skripte: `/usr/share/initramfs-tools/scripts/`
- Eigene Anpassungen: `/etc/initramfs-tools/scripts/`
 - ein Unterorder je nach Phase (init-top, local-bottom, etc.)
- Danach: `update-initramfs -u`
- Beispiel: Unkaputtbares Linux mit dm-snapshot
 - Overlay über dem eigentlichen Root-Device
 - Alle Schreibzugriffe landen im RAM
 - Nach einem Neustart alles wieder frisch



Vorgehensweise Overlay-Skript

- 1 Module dem initramfs hinzufügen
 - `/etc/initramfs-tools/modules` bearbeiten
 - `zram` (Temp. Blockdevice im RAM)
 - `dm_snapshot` (Overlay-Funktion für den Device-Mapper)
- 2 Eigenes Skript unter `/etc/initramfs-tools/scripts/init-bottom` anlegen
 - `custom-overlay.sh`
- 3 Neues initramfs bauen
 - `update-initramfs -u`

custom-overlay.sh (1/2)

```
#!/bin/sh
case $1 in
prereqs)
    echo "" #pre-requisites
    exit 0
;;
esac

. /scripts/functions
```

- Anfang bei allen Skripten ähnlich
- Bei Argument prereqs
Vorbedingungen ausgeben
- Datei mit Hilfsfunktionen einlesen

Verfügbare Funktionen und Variablen

■ Hilfsfunktionen

- `log_success_msg`
- `log_failure_msg`
- `log_begin_msg`
- `log_end_msg`
- `panic`

■ Exportierte Variablen

- `$ROOT` (z.B. `/dev/sda`)
- `$rootmnt` (`/root`)
- `$readonly` (y oder n)
- ...

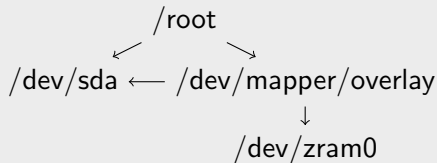
custom-overlay.sh (2/2)

```
if [ $readonly != "y" ]; then
    log_success "Overlay skipped"
    exit 0
fi
```

```
modprobe zram
echo 2G > /sys/block/zram0/disksize
umount $rootmnt
rootsize=$(blockdev --getsz $ROOT)
```

```
echo "0 $rootsize snapshot $ROOT /dev/zram0 N 16" | dmsetup create overlay
mount -o ro /dev/mapper/overlay $rootmnt
```

```
$readonly "y"
$rootmnt "/root"
$ROOT "/dev/sda"
```



Test des Overlays

```
mount | grep overlay
```

```
/dev/mapper/overlay on / type ext4 (rw,relatime)
```

```
cp /boot/initrd.img ./testfile && ll -h testfile
```

```
-rw-r--r-- 1 root root 66M Mar 10 09:18 testfile
```

```
dmsetup status overlay
```

```
0 52422656 snapshot 28032/4194304 0
```

```
zramctl
```

NAME	ALGORITHM	DISKSIZE	DATA	COMPR	TOTAL	STREAMS	MOUNTPOINT
/dev/zram0	lzo-rle	2G	61.7M	50.5M	52M	2	

- Manual-Eintrag: `man initramfs-tools`
- Neueres System: dracut
 - Moderneres System zum Bauen des initramfs
 - Eigentliche Funktion bleibt aber gleich
 - Standard bei Fedora 12+, RHEL 6+, openSUSE 13.2+
- Für unzerstörbares Linux: overlayfs
 - Als Paket in den meisten Distributionen enthalten
 - Arbeitet auf Ebene des Dateisystems nicht des Blockdevices
 - Skript für initramfs schon enthalten

Zusammenfassung

- Linux-Boot-Prozess
 - Bootloader lädt Kernel und initramfs in den Speicher
 - Skripte im initramfs binden das Root-Device ein
 - Ermöglicht komplexe Setups ohne Unterstützung des Kernels
- Anpassung und Debugging
 - `break=x` zum Debugging
 - Eigene Skripte unter `/etc/initramfs-tools/scripts/`
- Fallbeispiel: Unzerstörbares Linux mit `dm-snapshot`
 - Einbinden der Kernelmodule
 - Skript in der *init-bottom*-Phase

Fragen? niklas.rother@geopp.de